

§1 曲線の表し方

定義 $\mathbf{e}_1 = (1, 0, 0)$, $\mathbf{e}_2 = (0, 1, 0)$ $\mathbf{e}_3 = (0, 0, 1)$ とし、

$$\mathbf{x} = x_1(t)\mathbf{e}_1 + x_2(t)\mathbf{e}_2 + x_3(t)\mathbf{e}_3$$

が C^r 級の曲線である、とは、次の三つの条件を満たすことを言う。

- 1) 区間 $a \leq t \leq b$ において一価で連続な関数。
- 2) 区間 $a \leq t \leq b$ において r 次の導関数を持ち、これらがすべて連続。
- 3) 区間 $a \leq t \leq b$ において $\frac{dx_1}{dt}, \frac{dx_2}{dt}, \frac{dx_3}{dt}$ が同時には 0 にならない。

定義 おわり。

例 1 $\mathbf{x}(t) = a \cos t \mathbf{e}_1 + a \sin t \mathbf{e}_2 + bt \mathbf{e}_3$

これはつる巻曲線。

例 2 $\mathbf{x}(t) = a(t - \sin t) \mathbf{e}_1 + a(1 - \cos t) \mathbf{e}_2$

これはサイクロイド。(平面曲線)

例 3 $t \leq 0$ のとき

$$\mathbf{x}(t) = t^2 \mathbf{e}_1 + t \mathbf{e}_2$$

$0 \leq t$ のとき

$$\mathbf{x}(t) = t \mathbf{e}_2 + t^2 \mathbf{e}_3$$

これは上の曲線の条件を満たしている。また、平面曲線ではない。

定理 2-1

曲線 $\mathbf{x}(t)$ が平面曲線ならば、

$$\left| \frac{d}{dt} \mathbf{x}, \frac{d^2}{dt^2} \mathbf{x}, \frac{d^3}{dt^3} \mathbf{x} \right| = 0$$

(この逆が成立すれば、判定するのに楽なのだが、これは成立しない。反例が上の例 3。)

証明

$\mathbf{x}(t)$ が、平面 $\mathbf{ax} = \mathbf{b}$ 上にあるとすると、

$$\mathbf{ax}(t) = \mathbf{b} \quad (\forall t)$$

$$\therefore \mathbf{a} \frac{d}{dt} \mathbf{x}(t) = \mathbf{0} \quad (\forall t)$$

$$\therefore \mathbf{a} \frac{d^2}{dt^2} \mathbf{x}(t) = \mathbf{0} \quad (\forall t)$$

$$\therefore \mathbf{a} \frac{d^3}{dt^3} \mathbf{x}(t) = \mathbf{0} \quad (\forall t)$$

\mathbf{a} は勿論 $\mathbf{0}$ ではないから、消去法の原理により、

$$\left| \frac{d}{dt} \mathbf{x}, \frac{d^2}{dt^2} \mathbf{x}, \frac{d^3}{dt^3} \mathbf{x} \right| = 0 \quad \text{証明終り}$$

§ 2 曲線の接線、接触平面

定義 曲線 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t) \quad (a \leq t \leq b)$

C 上の点 P , その点を与える $t = t_1$ のとき、

「 P における接線ベクトル」とは、

$$\dot{\mathbf{x}} = \frac{dx_1}{dt} \mathbf{e}_1 + \frac{dx_2}{dt} \mathbf{e}_2 + \frac{dx_3}{dt} \mathbf{e}_3 = \left(\frac{dx_1}{dt}, \frac{dx_2}{dt}, \frac{dx_3}{dt} \right) \Big|_{t=t_1}$$

を言う。

命題 前定義の条件が与えられているとき、

点 P における接線の方程式は、

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}(t_1) + r \dot{\mathbf{x}}(t_1)$$

定義 曲線 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t) \quad (a \leq t \leq b)$

C 上の点 P , その点を与える $t = t_1$ のとき、

「 P における C の法平面」とは、

「 P における接線に垂直な平面」をいう。

命題 前定義の条件が与えられているとき、

法平面の方程式は、

$$\mathbf{x}_1 \{ \mathbf{X} - \mathbf{x}(t_1) \} = 0$$

問 常螺旋 $x_1 = a \cos t, x_2 = a \sin t, x_3 = bt$ ($a > 0, b > 0$)

の、点 $P(t_0)$ における接線ベクトルを求めよ。また、

点 $P(t_0)$ における法平面の方程式を求めよ。

解 $(x'_1, x'_2, x'_3)|_{t=t_0} = (-a \sin t_0, a \cos t_0, b)$

故に接線の方程式は、点 $(a \cos t_0, a \sin t_0, bt_0)$ を通って、

傾き $(-a \sin t_0, a \cos t_0, b)$ なる直線。即ち、

$$(x_1, x_2, x_3) = (a \cos t_0 - ar \sin t_0, a \sin t_0 + ar \cos t_0, bt_0 + rb)$$

または、

$$\frac{x_1 - a \cos t_0}{-a \sin t_0} = \frac{x_2 - a \sin t_0}{a \cos t_0} = \frac{x_3 - bt_0}{b}$$

法平面は、点 $(a \cos t_0, a \sin t_0, bt_0)$ を通って、

$(-a \sin t_0, a \cos t_0, b)$ に垂直な平面。即ち、

$$(-a \sin t_0, a \cos t_0, b) \cdot ((x_1, x_2, x_3) - (a \cos t_0, a \sin t_0, bt_0)) = 0$$

または、

$$-a \sin t_0(x_1 - a \cos t_0) + a \cos t_0(x_2 - a \sin t_0) + b(x_3 - bt_0) = 0$$

(解終り)

接触平面

定義 曲線 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t)$ が与えられているとき

C 上の点 $\mathbf{x}(t_0)$ における接触平面 (*osculating plane*) とは、

「 $\mathbf{x}(t_0)$ の近くの二点 $\mathbf{x}(t_0 + h), \mathbf{x}(t_0 + k)$ をとり、これら三点を通る

平面の、 h と k をともに 0 に収束させたときの極限の平面」をいう。

命題 前定義の条件が与えられているとき、

接触平面の方程式は、(接触平面があるときは)

$$|\mathbf{x} - \mathbf{x}(t_0), \dot{\mathbf{x}}(t_0), \ddot{\mathbf{x}}(t_0)| = 0$$

となる。

証明

$$\mathbf{x}(t_0), \mathbf{x}(t_0 + h), \mathbf{x}(t_0 + k)$$

を通る平面上の任意の点を \mathbf{X} とすれば、三つのベクトル

$$\mathbf{X} - \mathbf{x}(t_0), \mathbf{x}(t_0 + h) - \mathbf{x}(t_0), \mathbf{x}(t_0 + k) - \mathbf{x}(t_0)$$

は一次従属。

$$\therefore |\mathbf{X} - \mathbf{x}(t_0), \mathbf{x}(t_0 + h) - \mathbf{x}(t_0), \mathbf{x}(t_0 + k) - \mathbf{x}(t_0)| = 0$$

平均値の定理により、

$$\mathbf{x}(t_0 + h) - \mathbf{x}(t_0) = h\dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_1 h) \quad (0 \leq \theta_1 \leq 1)$$

$$\mathbf{x}(t_0 + k) - \mathbf{x}(t_0) = k\dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_2 k) \quad (0 \leq \theta_2 \leq 1)$$

これを代入して h, k で両辺を割ると、

$$|\mathbf{X} - \mathbf{x}(t_0), \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_1 h), \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_2 k)| = 0$$

$$\therefore |\mathbf{X} - \mathbf{x}(t_0), \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_1 h), \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_2 k) - \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_1 h)| = 0$$

再び平均値の定理により、

$$\dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_2 k) - \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_1 h) = (\theta_2 k - \theta_1 h)\ddot{\mathbf{x}}(t_0 + h') \quad (\theta_1 h \leq h' \leq \theta_2 k)$$

$$\therefore |\mathbf{X} - \mathbf{x}(t_0), \dot{\mathbf{x}}(t_0 + \theta_1 h), \ddot{\mathbf{x}}(t_0 + h')| = 0$$

$h, k \rightarrow 0$ とすれば、 $\theta_1 h \rightarrow 0, h' \rightarrow 0$ より

$$|\mathbf{X} - \mathbf{x}(t_0), \dot{\mathbf{x}}(t_0), \ddot{\mathbf{x}}(t_0)| = 0$$

これが平面の方程式になっていれば、これが求めるもの。
なっていないければ、点 $\mathbf{x}(t_0)$ で接触平面は定義されない。

注意 接触平面は曲線上の非常に近い3点を通る平面の
極限であるから、接触平面と曲線とは「一致した3点
を共存する」という。

同様に、曲線と接線は「一致した2点を共存する」という。

注意 接触平面は二つのベクトル $\dot{\mathbf{x}}(t_0)$ と $\ddot{\mathbf{x}}(t_0)$ を含む。

即ち、 $\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0)$ は接触平面の法線ベクトルである。

注意 任意の t に対して $\dot{\mathbf{x}}(t) \times \ddot{\mathbf{x}}(t) = 0$ ならば、その曲線は直線。

(これはすみ。)

また、 t_0 で $\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0) = 0$ ならば、

その曲線は、 $\mathbf{x}(t_0)$ で接触平面をもたない。

定義 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t)$ 曲線、と、その上の点 P が与えられているとき、

1 点 P における接触平面と法平面との交わりを、主法線

(*principalnormal*) という。

2 点 P を通り接触平面に垂直な直線を従法線 (*binormal*)

という。

3 点 P における接線と従法線の定める平面を

展直平面 (*rectifyingplane*) という。

命題

1 従法線の方程式は、 r をパラメーターとして、

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}(t_0) + r [\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0)]$$

2 主法線の方程式は、 r をパラメーターとして、

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}(t_0) + r [(\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0)) \times \dot{\mathbf{x}}(t_0)]$$

3 展直平面の方程式は、

$$[(\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0)) \times \dot{\mathbf{x}}(t_0)](\mathbf{x} - \mathbf{x}(t_0)) = 0$$

証明

前命題の注意から、接触平面の法線ベクトルは

$\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0)$ であるから、従法線ベクトルは $\dot{\mathbf{x}}(t_0) \times \ddot{\mathbf{x}}(t_0)$

以下は自明。

証明終り

§ 3 曲線の長さ

命題 曲線 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t)$ ($a \leq t \leq b$) が与えられているとき、その長さ s は、

$$s = \int_a^b \sqrt{\dot{\mathbf{x}}(t) \dot{\mathbf{x}}(t)} dt$$

証明

$$a = t_0 < t_1 < t_2 < \cdots < t_{n-1} < t_n = b$$

のように分割し、

パラメータ t の値に対応する C 上の点を、

$$A = P_0, P_1, P_2, \cdots, P_n = B$$

とする。

折線 P_0, P_1, \cdots, P_n の長さは、

$$\begin{aligned} & |P_0P_1| + |P_1P_2| + \cdots + |P_{n-1}P_n| \\ &= \sum_{k=1}^n |\mathbf{x}(t_k) - \mathbf{x}(t_{k-1})| \end{aligned}$$

$$= \sum_{k=1}^n \sqrt{\{\mathbf{x}(t_k) - \mathbf{x}(t_{k-1})\} \cdot \{\mathbf{x}(t_k) - \mathbf{x}(t_{k-1})\}}$$

t_k と t_{k-1} の間に ξ_k なる値があつて、

$$\mathbf{x}(t_k) - \mathbf{x}(t_{k-1}) = \dot{\mathbf{x}}(\xi_k)(t_k - t_{k-1})$$

と出来るから (平均値の定理)、

$$= \sum_{k=1}^n \sqrt{\dot{\mathbf{x}}(\xi_k) \cdot \dot{\mathbf{x}}(\xi_k)} (t_k - t_{k-1}).$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n \sqrt{\dot{\mathbf{x}}(\xi_k) \cdot \dot{\mathbf{x}}(\xi_k)} (t_k - t_{k-1}) = \int_a^b \sqrt{\dot{\mathbf{x}}(t) \cdot \dot{\mathbf{x}}(t)} dt$$

証明終り

定義 曲線 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t)$ $a \leq t \leq b$

が与えられているとき、パラメータ t が a から t まで増すときの

弧の長さ $s(t)$ とは、

$$s(t) = \int_a^t \sqrt{\dot{\mathbf{x}} \cdot \dot{\mathbf{x}}} dt$$

をいう。

また、線素 (*linearelement*) ds とは

$$ds = \sqrt{\dot{\mathbf{x}} \cdot \dot{\mathbf{x}}} dt$$

$$\therefore (ds)^2 = (\dot{\mathbf{x}} \cdot \dot{\mathbf{x}})(dt)^2 = (dx_1)^2 + (dx_2)^2 + (dx_3)^2$$

この ds を曲線 C の線素 (*linearelement*) という。

命題 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(t)$

t を s の関数と考えて、 \mathbf{x} を s で

微分した導関数を \mathbf{x}' と書くと

$$\mathbf{x}' \cdot \mathbf{x}' = 1$$

証明

$$\mathbf{x}' = \frac{d\mathbf{x}}{ds} = \frac{d\mathbf{x}}{dt} \frac{dt}{ds} = \dot{\mathbf{x}} \frac{dt}{ds} = \frac{\dot{\mathbf{x}}}{\sqrt{\dot{\mathbf{x}}\dot{\mathbf{x}}}}$$

$$\therefore \mathbf{x}'\mathbf{x}' = \frac{\dot{\mathbf{x}}}{\sqrt{\dot{\mathbf{x}}\dot{\mathbf{x}}}} \frac{\dot{\mathbf{x}}}{\sqrt{\dot{\mathbf{x}}\dot{\mathbf{x}}}} = 1$$

証明終り

注意 即ち \mathbf{x}' は単位ベクトル

これを単位接線ベクトル (*unit tangent vector*) という。

例 1 常螺旋 $x_1 = a \cos t, x_2 = a \sin t, x_3 = bt$ ($a \geq 0, b \geq 0$)

の $t=0$ から $t (\geq 0)$ までの弧の長さ s を求めよ。

また、 s に対応する点における単位接線ベクトルを求めよ。

解) $\dot{\mathbf{x}} = (-a \sin t, a \cos t, b)$

$$\dot{\mathbf{x}}\dot{\mathbf{x}} = (-a \sin t)^2 + (a \cos t)^2 + b^2 = a^2 + b^2$$

$$\therefore s = \int_0^t \sqrt{a^2 + b^2} dt = \sqrt{a^2 + b^2} t$$

$$\therefore t = \frac{s}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

故に、もとの曲線の方程式を s で表せば、

$$x_1 = a \cos \frac{s}{\sqrt{a^2 + b^2}}, \quad x_2 = a \sin \frac{s}{\sqrt{a^2 + b^2}}, \quad x_3 = \frac{bs}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

$$\therefore \mathbf{t} = \left(-\frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} \sin \frac{s}{\sqrt{a^2 + b^2}}, \quad \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} \cos \frac{s}{\sqrt{a^2 + b^2}}, \quad \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} \right)$$

フルネ (*Frenet*) 標構

命題 C : $\mathbf{x} = \mathbf{x}(s)$ が与えられているとき、

ここで \mathbf{x}' を作れば、これは次のことを満たす

1) $\mathbf{x}' \perp \mathbf{x}''$

2) \mathbf{x}'' は主法線ベクトル

証明

1) $\mathbf{x}' \mathbf{x}' = 1$

両辺を s で微分して、

$$\mathbf{x}'' \mathbf{x}' + \mathbf{x}' \mathbf{x}'' = 0$$

$$\therefore \mathbf{x}'' \mathbf{x}' = 0$$

$$\therefore \mathbf{x}' \perp \mathbf{x}''$$

2) まづ 1) の結果から、 \mathbf{x}'' が法平面内にある。

あとは、 \mathbf{x}'' が接触平面内にあることを言えばよい。

接触平面の方程式は

$$|\mathbf{X} - \mathbf{x}, \dot{\mathbf{x}}, \ddot{\mathbf{x}}| = 0$$

ここでパラメーターは何であってもよい。パラメーターを s にとって

$$|\mathbf{X} - \mathbf{x}, \mathbf{x}', \mathbf{x}''| = 0$$

即ち、 \mathbf{x}'' は接触平面内にある。

証明終了

定義 \mathbf{x}'' の長さを曲率といい、 κ と書く。

即ち

$$\kappa = \sqrt{\mathbf{x}'' \mathbf{x}''}$$

定義 長さが 1 の主法線ベクトルを、単位主法線ベクトルといい \mathbf{n} と書く。

即ち、

$$\mathbf{n} = \frac{\mathbf{x}''}{\kappa}$$

定義 長さが 1 の従法線ベクトル（主法線ベクトルと接線ベクトルの両方に垂直なベクトル）を、単位従法線ベクトルといい \mathbf{b} と書く。

即ち、

$$\mathbf{b} = \mathbf{t} \times \mathbf{n}$$

定義 曲線 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(s)$

のフルネ標構とは、直交座標系

$$\{\mathbf{x}(s); \mathbf{t}, \mathbf{n}, \mathbf{b}\}$$

をいう。

定義終了

§ 4 フルネ・セレの公式

命題 (*Frenet - Serret* の公式)

$$\mathbf{x}' = \mathbf{t} \quad \dots(1)$$

$$\mathbf{t}' = \kappa \mathbf{n} \quad \dots(2)$$

$$\mathbf{n}' = -\kappa \mathbf{t} + \tau \mathbf{b} \quad \dots(3)$$

$$\mathbf{b}' = -\tau \mathbf{n} \quad \dots(4)$$

但し、 κ は既に定義したもの。また、 τ は、 $|\tau| = |\mathbf{b}'|$ 。

ここで、 τ 自体は符号を持っている。

証明 $\mathbf{x}' = \mathbf{t}$, $\mathbf{t}' = \kappa \mathbf{n}$ は定義から。

次に (4) を示す。

$$\mathbf{b} = \mathbf{t} \times \mathbf{n}$$

$$\therefore \mathbf{b}' = \mathbf{t}' \times \mathbf{n} + \mathbf{t} \times \mathbf{n}' = \kappa \mathbf{n} \times \mathbf{n} + \mathbf{t} \times \mathbf{n}' = \mathbf{t} \times \mathbf{n}'$$

$$\therefore \mathbf{b}' \cdot \mathbf{t} = (\mathbf{t} \times \mathbf{n}') \cdot \mathbf{t} = |\mathbf{t}, \mathbf{n}', \mathbf{t}| = 0$$

$$\therefore \mathbf{b}' \perp \mathbf{t}$$

かつ、 $\mathbf{b}' \perp \mathbf{b}$ ($\because |\mathbf{b}| = 1$)

$$\therefore \mathbf{b}' \parallel \mathbf{n}$$

$|\mathbf{b}'| = |\tau|$, $|\mathbf{n}| = 1$, より、

$$\mathbf{b}' = -\tau \mathbf{n}$$

と書ける。

(\mathbf{b}' , \mathbf{n} , τ を計算し、符号をあわせればよい。)

次に (3) を示す。

まづ、 $\mathbf{n} \perp \mathbf{n}'$ ($\because |\mathbf{n}| = 1$)

従って、 \mathbf{n}' は、 \mathbf{t} と \mathbf{b} の一次結合。即ち、

$$\mathbf{n}' = p\mathbf{t} + q\mathbf{b}$$

と書ける。 \mathbf{t} をかけて、

$$\mathbf{n}'\mathbf{t} = p\mathbf{t}\mathbf{t} + q\mathbf{b}\mathbf{t}$$

$$\therefore p = \mathbf{n}'\mathbf{t} = -\mathbf{n}\mathbf{t}' \quad (\because \mathbf{n}\mathbf{t} = 0)$$

$$= -\mathbf{n}\kappa\mathbf{n} = -\kappa$$

また \mathbf{b} をかけて、

$$\mathbf{n}'\mathbf{b} = q\mathbf{b}\mathbf{b}$$

$$\therefore q = \mathbf{n}'\mathbf{b} = -\mathbf{n}\mathbf{b}' = -\mathbf{n}(-\tau\mathbf{n}) = \tau$$

$$\therefore \mathbf{n}' = -\kappa\mathbf{t} + \tau\mathbf{b} \quad QED$$

§ 5 曲率と捻率 (れいりつ)

命題 曲率 κ は、「接線の方向 θ の、弧長 s に対する変化率」である。

証明

原点を中心とする半径 1 の球面上に長さ 1 のベクトル $\mathbf{t}(s)$ の軌跡を作る。

弧長 s をパラメーターとする曲線が出来る。これを Γ とする。

$$\Gamma : \mathbf{y} = \mathbf{t}(s)$$

Γ の線素を $d\sigma$ とすると

$$d\sigma^2 = d\mathbf{y} \cdot d\mathbf{y} = d\mathbf{t} \cdot d\mathbf{t} = (\mathbf{t}' \cdot \mathbf{t}') ds^2 = (\kappa \mathbf{n} \cdot \kappa \mathbf{n}) ds^2 = \kappa^2 ds^2$$

$$\therefore \left| \frac{d\sigma}{ds} \right| = |\kappa|$$

球面の半径は 1 であるから、

$$\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta \theta}{\Delta \sigma} \right| = 1$$

$$\therefore \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta \theta}{\Delta s} \right| = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta \sigma}{\Delta s} \right| = \left| \frac{d\theta}{ds} \right| = |\kappa| = \kappa \quad (\because \kappa > 0)$$

$$\text{即ち} \quad \left| \frac{d\theta}{ds} \right| = \kappa. \quad (\text{証明終})$$

定義 $\kappa(s) > 0$ のとき、(つまり $\neq 0$ のとき)

$$\rho(s) = \frac{1}{\kappa(s)}$$

と定義し、 $\rho(s)$ を、「曲線 C の、点 $\mathbf{x} = \mathbf{x}(s)$ における曲率半径」という。

曲率半径の幾何学的な意味

命題 曲線上の一致した 3 点を通る円は、その点における

曲線の接触平面内にあつて、その中心 \mathbf{a} は、

その点の法線方向に $\rho(s)$ 行ったところ、即ち、

$$\mathbf{a} = \mathbf{x}(s) + \rho(s)\mathbf{n}(s)$$

にあり、半径は $\rho(s)$ である。

証明 $C: \mathbf{x} = \mathbf{x}(s)$

3点 $\mathbf{x}(s)$, $\mathbf{x}(s_1)$, $\mathbf{x}(s_2)$ を通る円の方程式を、

$$(\mathbf{x} - \mathbf{a})(\mathbf{x} - \mathbf{a}) = r^2 \quad \dots (1)$$

とおく。 $(s_1, s_2 \rightarrow s$ としたときの \mathbf{a} , r を求めればよい。)

$$f(s) = (\mathbf{x} - \mathbf{a})(\mathbf{x} - \mathbf{a}) - r^2$$

とおくと、

$\mathbf{x}(s)$, $\mathbf{x}(s_1)$, $\mathbf{x}(s_2)$ はこの円上にあるから、

$$f(s) = f(s_1) = f(s_2) = 0$$

故に *Rolle* により、

$$f'(s_3) = f'(s_4) = 0$$

ならしめる s_3 が s と s_1 の間に、また、 s_4 が s_1 と s_2 の間に存在する。

更に *Rolle* により、

$$f''(s_5) = 0$$

ならしめる s_5 が s_3 と s_4 の間に存在する。

s_1 と s_2 が s に近づくとき、 s_3 , s_4 , s_5 はいずれも s に近づくから、

$$f(s) = f'(s) = f''(s) = 0$$

$f(s)$ を s で微分して、

$$f'(s) = 2(\mathbf{x} - \mathbf{a})\mathbf{x}'$$

これが 0 だから、

$$\mathbf{x}'(\mathbf{x} - \mathbf{a}) = 0$$

$\therefore \mathbf{t}(\mathbf{x} - \mathbf{a}) = 0$

$$\therefore \mathbf{t} \perp (\mathbf{x} - \mathbf{a})$$

次に、 $f'(s)$ を s で微分して、

$$\mathbf{x}''(\mathbf{x} - \mathbf{a}) - \mathbf{x}'\mathbf{x}' = 0$$

$$\therefore \kappa \mathbf{n}(\mathbf{x} - \mathbf{a}) + 1 = 0 \quad \dots\dots (2)$$

円の作り方から、この円が接触平面内にあることは自明。

$$\therefore (\mathbf{x} - \mathbf{a}) \parallel \mathbf{n}$$

故に、

$$\mathbf{x} - \mathbf{a} = -\lambda \mathbf{n}$$

とおける。

これを上の (2) に代入して、

$$\kappa \mathbf{n}(-\lambda \mathbf{n}) + 1 = 0$$

$$\therefore -\kappa \lambda + 1 = 0$$

$$\therefore \lambda = \frac{1}{\kappa} = \rho$$

即ち、

$$\mathbf{x} - \mathbf{a} = -\rho \mathbf{n}$$

これを (1) に代入して、

$$(-\rho \mathbf{n})(-\rho \mathbf{n}) = r^2$$

$$\rho^2 = r^2$$

$$\therefore r = \rho$$

証明終り

曲線の捩率

命題 振率は、従法線の方向 ϕ の、弧長 s に対する変化率である。

証明

原点を中心とする半径 1 の球面上に長さ 1 のベクトル $\mathbf{b}(s)$ の軌跡を作る。

弧長 s をパラメータとする曲線が出来る。これを Γ_1 とする。

Γ_1 : $\mathbf{y} = \mathbf{b}(s)$ 新しく作った曲線。 Γ_1 の線素を σ_1 とすると、

$$d\sigma_1^2 = dydy = (\mathbf{b}', \mathbf{b}')ds^2 = (-\tau\mathbf{n}, -\tau\mathbf{n})ds^2 = \tau^2 ds^2$$

$$\therefore \left| \frac{d\sigma_1}{ds} \right| = |\tau|$$

曲率の場合と同様に、球面の半径は 1 だから

$$\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta\phi}{\Delta\sigma_1} \right| = 1$$

$$\therefore \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta\phi}{\Delta s} \right| = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta\phi}{\Delta\sigma_1} \frac{\Delta\sigma_1}{\Delta s} \right| = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \left| \frac{\Delta\sigma_1}{\Delta s} \right| = \left| \frac{d\sigma_1}{ds} \right| = |\tau|$$

$$\therefore \tau = \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta\phi}{\Delta s}$$

証明終り

定義 $\tau \neq 0$ のとき、

$\frac{1}{\tau}$ を振率半径という。

$$\text{命題 } \tau = \frac{|\mathbf{x}', \mathbf{x}'', \mathbf{x}^{(3)}|}{\mathbf{x}'' \cdot \mathbf{x}''}$$

証明

$$\mathbf{n}' = -\kappa\mathbf{t} + \tau\mathbf{b}$$

両辺に \mathbf{b} をかけて、

$$\mathbf{b} \cdot \mathbf{n}' = \tau$$

また、 $\mathbf{b} = \mathbf{t} \times \mathbf{n}$ より

これを上に代入して、

$$\begin{aligned}\tau = \mathbf{b} \cdot \mathbf{n}' &= |\mathbf{t}, \mathbf{n}, \mathbf{n}'| = \left| \mathbf{x}', \frac{\mathbf{x}''}{\kappa}, \left(\frac{\mathbf{x}''}{\kappa} \right)' \right| = \left| \mathbf{x}', \frac{\mathbf{x}''}{\kappa}, \frac{\mathbf{x}^{(3)}}{\kappa} - \frac{\kappa' \mathbf{x}''}{\kappa^2} \right| \\ &= \frac{1}{\kappa^2} |\mathbf{x}', \mathbf{x}'', \mathbf{x}^{(3)}| = \frac{|\mathbf{x}', \mathbf{x}'', \mathbf{x}^{(3)}|}{\mathbf{x}'' \cdot \mathbf{x}''}\end{aligned}$$

証明終り

命題 曲線 C 上の動点が $\mathbf{x}(s)$ を通過するとき、

$\tau > 0$ ならば、接触平面の負の側から正の側へ

(即ち、 \mathbf{b} の反対側から \mathbf{b} の側へ)

$\tau < 0$ ならば、接触平面の正の側から負の側へ

移動する。

証明 $\mathbf{x}(s+h)$ から「 \mathbf{x} における接触平面」へ下ろした垂線の長さ

(符号を持った) を p とすれば、

$$p = \mathbf{b} \cdot (\mathbf{x}(s+h) - \mathbf{x}(s)) = \mathbf{b} \cdot \left(h\mathbf{x}'(s) + \frac{h^2}{2!}\mathbf{x}''(s) + \frac{h^3}{3!}\mathbf{x}^{(3)}(s+\theta h) \right) \quad (0 < \theta < 1)$$

ここで、 $\mathbf{b} \cdot \mathbf{x}' = \mathbf{b} \cdot \mathbf{t} = 0$ 、 $\mathbf{b} \cdot \mathbf{x}'' = \mathbf{b} \cdot (\kappa \mathbf{n}) = 0$ 、であるから、

$$p = \frac{h^3}{6} \mathbf{b} \cdot \mathbf{x}^{(3)}(s+\theta h)$$

ここで、 $\mathbf{b} = \mathbf{t} \times \mathbf{n}$ であるから、

$$= \frac{h^3}{6} |\mathbf{t}, \mathbf{n}, \mathbf{x}^{(3)}(s+\theta h)| = \frac{h^3}{6\kappa} |\mathbf{x}', \mathbf{x}'', \mathbf{x}^{(3)}(s+\theta h)| = \frac{h^3}{6\kappa} \kappa^2 \tau = \frac{h^3}{6} \kappa(s) \tau(s)$$

従って、

$\tau > 0$ ならば、

1-1) $h < 0$ のとき $p < 0$ 即ち、負の側から正の側へ

1-2) $h > 0$ のとき $p > 0$ 即ち、負の側から正の側へ

$\tau < 0$ ならば、

2-1) $h < 0$ のとき $p > 0$ 即ち、正の側から負の側へ

2-2) $h > 0$ のとき $p < 0$ 即ち、正の側から負の側へ動く。

(証明終)